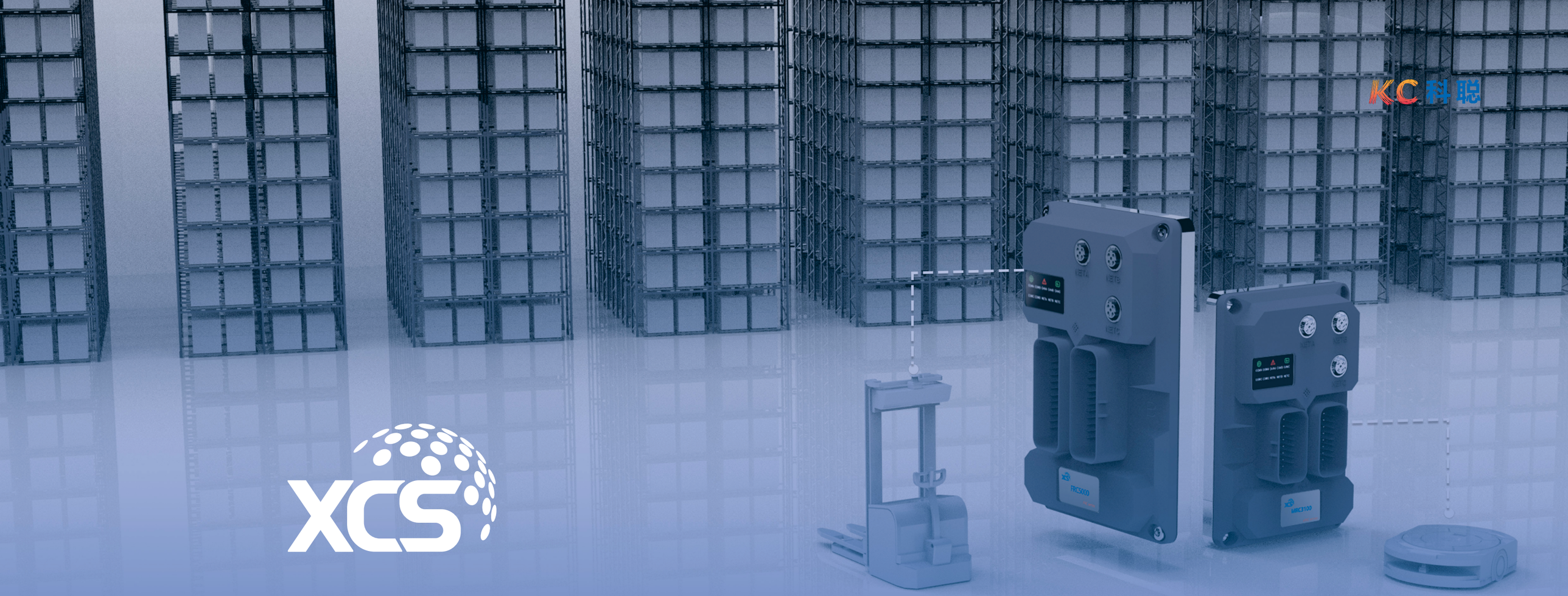


因为专注　所以专业

一体化移动机器人整体解决方案

浙江科聪控制技术有限公司

本册内容可能会随着产品的升级而发生变化，本册涉及到的商标、LOGO及产品图片不得擅自使用。
©浙江科聪控制技术有限公司版权所有　版本编号：241026-1

浙江科聪控制技术有限公司

地址：浙江省杭州市滨江区兴耀科技园
浙江省杭州市西湖区名栖首座
邮箱：robot@kcrobots.com
电话：0571-87915186
官网：www.kcrobots.com

全国24小时服务热线　400-850-9566

扫描关注官方微信

ABOUT US
关于我们

24
24年持续研究
移动机器人和自动化积累

2015
2015年科聪创立
专注移动机器人控制系统

愿景
让移动机器人服务人类

使命
做机器人时代的践行者

核心价值观
客户成功　矢志创新
勇担责任　追求卓越

科聪是移动机器人控制系统行业领军者，同时也是国产标准化移动机器人控制系统先驱者，总部位于浙江杭州。科聪在移动机器人精准定位、动态路径规划、精确轨迹导航、多驱运动控制、自主可编程开发等方面处于全球领先水平，为千行百业提供可靠、稳定、灵活、易用的技术、产品、服务和整体解决方案。

科聪专注于移动机器人控制产品，在中国深受信赖，更跨越国界，服务于世界各地的客户，业务覆盖亚洲、欧洲和美洲，在全球有超过1500家合作客户。

科聪赋能仓储物流、汽车、3C、电子、通讯、能源、航空、航天、交通、医药、仪器仪表、食品饮料、化工、农业、环境、安防、教育等行业客户，引领移动机器人的未来，构筑智能世界。

仓储物流　汽车制造　3C电子　半导体　电子及通讯

新能源　航空航天　医疗　仪器仪表　教育科研

OUR STORY
发展历程

2000年-2015年
科聪核心团队承担多个国家级和省级控制系统研发项目，荣获浙江省科学技术奖（一等）

2015年-2017年
成功自主研发全自主知识产权的机器人控制内核XCS
精研运动控制，实现全类型底盘支持

2017年-2019年
研制中国首个移动机器人专业控制系统
移动机器人精准定位、环境感知等方面处于国际一流
实现批量产品在各场景的应用及市场验证

2019年-2021年
发布工业车辆移动机器人控制系统行业版
进入叉式移动机器人市场和AMR移动机器人市场
移动机器人动态路径规划、精确轨迹导航等方面处于世界前沿

2021年-2023年
移动机器人多驱运动控制、自主可编程开发等方面处于全球领先
国内外认证齐备，第二代产品推向市场

2023年-至今
深入打磨差异化场景应用算法，产品应用从封闭场景进入半封闭场景
扩建研测中心和智造中心，拓展国外市场，业务全球化

24 年
产品技术积累

工业级
产品质量标准

100%
全自主知识产权

67%
研发人员占比

标准化
产品&解决方案

5000+
应用场景

1500+
合作客户

BUSINESS

我们的业务模式



场景/项目 + 控制系统 + 机械电气 = 各类移动机器人

客户	项目需求、场景应用工艺、 项目实施	场景/项目
KC 科聪	控制、导航、调度由科聪控制系统负责	控制系统
客户/供应商	移动机器人设计和制造、机械电气类工作	机械电气

VALUE

成为我们的合作伙伴

主机厂用户

使用科聪成熟控制系统

缩短产品上市时间

保持技术的领先优势

专注于行业应用方案

集成商用户

使用科聪一体化解决方案

构建任何移动机器人

项目自主应用

快速交付机器人

终端用户

自有品牌移动机器人

专业定制化整体解决方案

技术、培训、支援一体化服务

优质的整车配件供应链

- 始终保持领先地位
- 缩短产品上市时间
- 固定研制成本 转换可控成本
- 专注于行业应用方案

XCS

PRODUCT

控制系统

业务软件层

WMS　MES　WCS　ERP

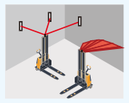

调度


APP


云端管控

控制系统层


控制器


导航算法


运动控制算法


工具软件


应用工艺算法

本体机电层

轮子　本体　电池


传感器


驱控套件

PRODUCT

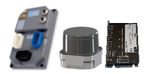
解决方案

科聪提供移动机器人解决方案

包括：系统硬件、系统软件、平台软件和服务支持

赋能用户轻松构建各类型移动机器人

01



系统硬件

移动机器人控制器

导航传感器

驱控套件

功能模块

02



系统软件

机器人设计软件

机器人应用软件

工具链软件

03



平台软件

机器人监控调度系统

机器人仿真平台

机器人管理平台(云端)

04



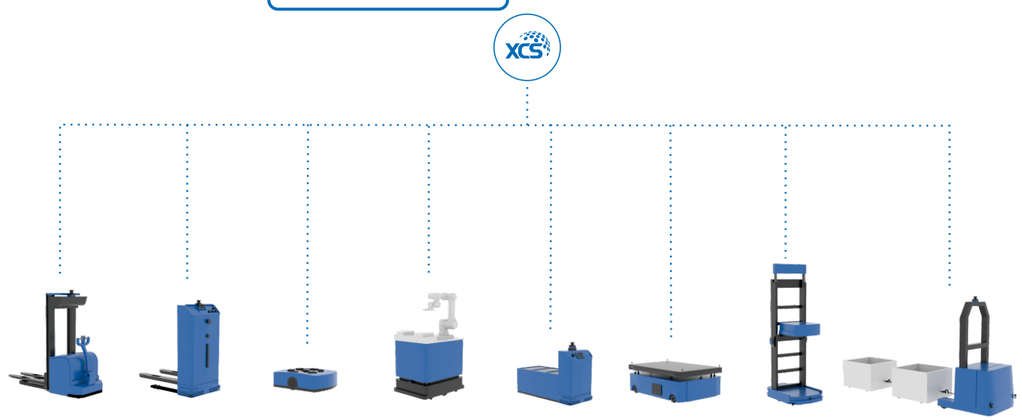
服务支持

产品应用流程支持

标准化供应链支持

全周期服务支持

本地化技术支持



DESIGN

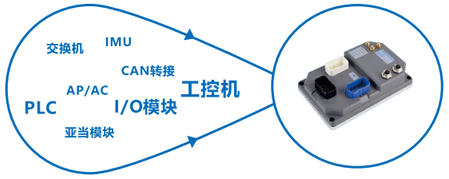
轻松构建任何移动机器人

标准硬件控制平台 | 积木式软件平台

1

标准化硬件接口，满足各类设备接入

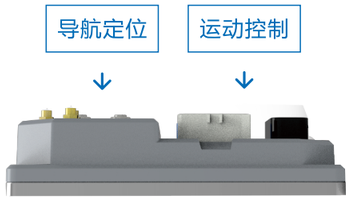
自带无线通讯、以太网、CAN、RS485/232/422、
编码器及丰富I/O接口，自带IMU
机器人仅需一个控制类平台，所有设备皆可轻松接入



2

标准化算法应用，嵌入式硬件平台

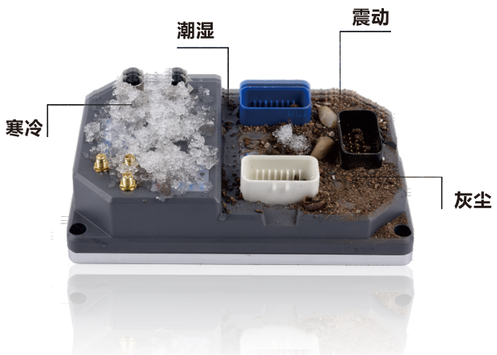
基于全自主可编程内核和图形化低代码应用开发环境编程器
控制器内嵌导航定位算法和运动控制算法
支持各类导航方式及各类底盘类型



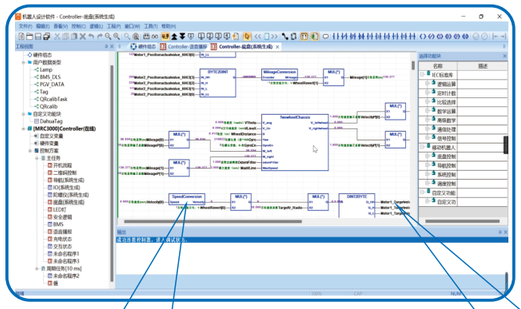
3

工业级标准，可靠、稳定

适应-40℃~80℃宽温，防护等级达到 IP65
EMC防护能力III级，CE认证
三级安全设计、多CPU架构、自诊断
自主微内核、自主协议栈、可信启动



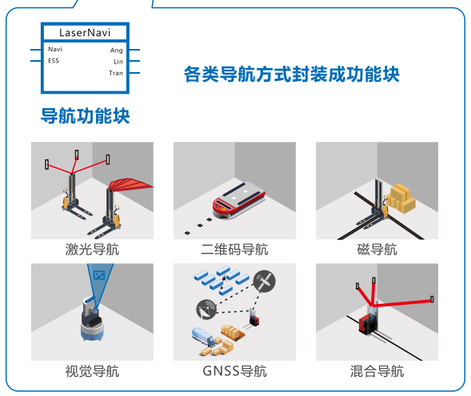
DESIGN

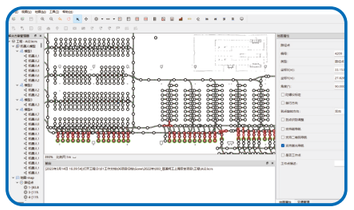


4

开发调试，独有二次开发平台

自带图形化导航功能块、底盘功能块及各类常用逻辑功能块，满足IEC标准，支持ST、LD、FBD开发方式。保留低代码自由开发能力，第三方设备接入、机器人电气逻辑、安全功能、工装功能等自由定义开发





5

应用实施，机器人应用软件

灵活地图、路径、任务点构建能力
图形化简单便捷的任务配置功能



6

多机管理，机器人调度监控软件

自主调度算法让设备更高效
图形化任务配置功能和丰富的任务流程模块

SUPPORT
全流程周到的支持

踏勘

提供踏勘标准文件
可协助现场踏勘

设计试制

提供机器人完整解决方案
提供项目应用解决方案

现场部署

协助现场机器人部署
协助现场方案实施

可行性分析

分析项目风险
提供可行性分析报告

规模制造

机器人规模生产支持
提供机器人测试标准

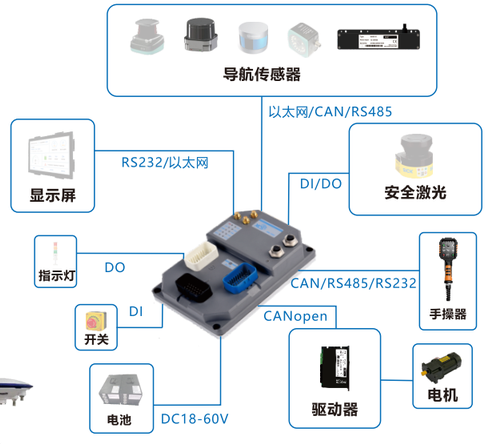
交付及培训

提供标准培训服务
提供对业主培训服务

首台套试制阶段

科聪可以提供
移动机器人整体解决方案
推荐完整供应链适配选型
试制的专业标准

1 移动机器人整体解决方案



注：半透明图片为第三方品牌
不透明图片为科聪自有品牌

2 推荐选型，完整供应链适配



SUPPORT

3 周到的服务支持

系列专业课程培训

标准培训课程
提供设计指导

全天候咨询服务

全国服务热线
专项专家顾问

区域化服务支持

时效响应机制
技术支持专家

规模化应用阶段

科聪可以提供
全环节标准作业及文档支持
专家专项支持
适用场景的技术解决方案

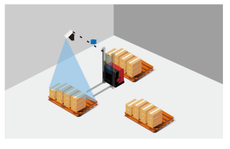
1 标准作业指导支持



2 专家专项支持

3 适用场景的技术解决方案

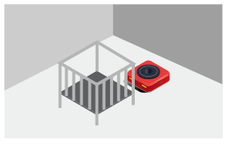

绕障

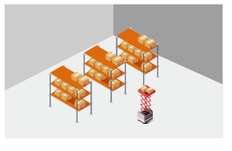

全景视觉系统

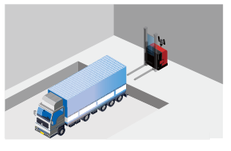

栈板识别


精准对接


视觉避障


料腿识别

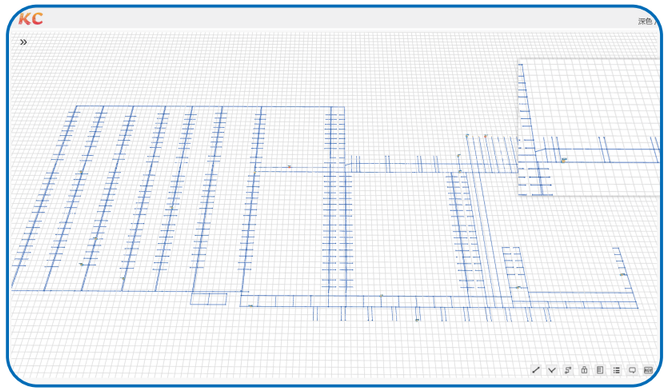

货架定位


货柜车对接

TOOL

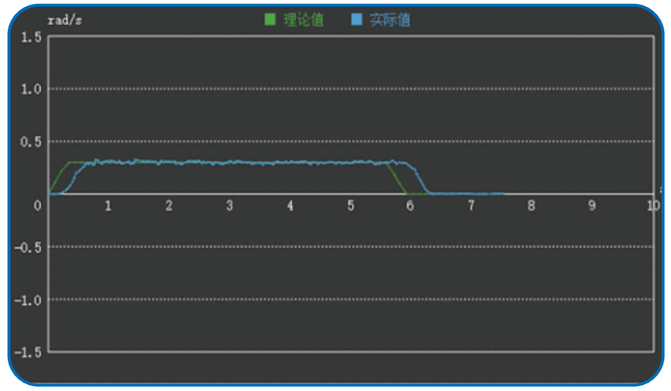
实用的工具链软件

TOOL



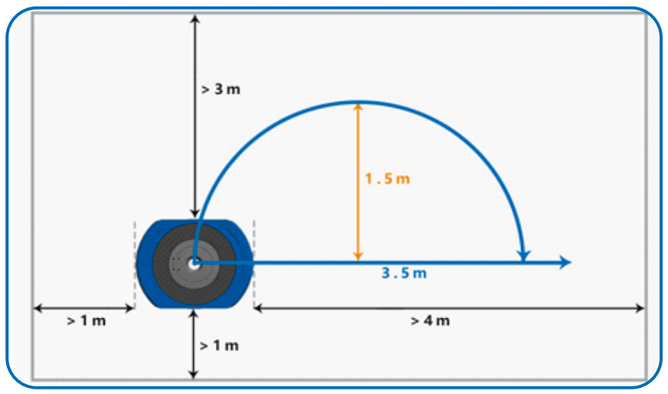
在线仿真平台

提前模拟作业流程和节拍



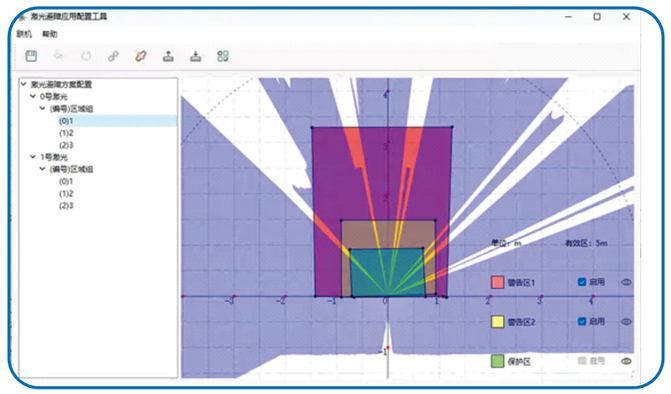
底盘测试工具

高效完成底盘功能、参数测试



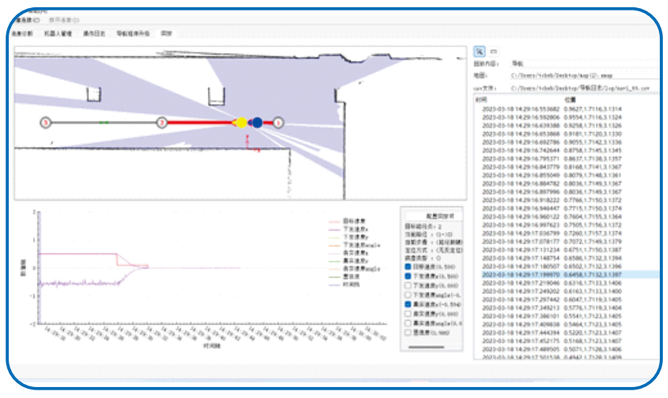
量产标定工具

自动标定底盘及传感器相关参数



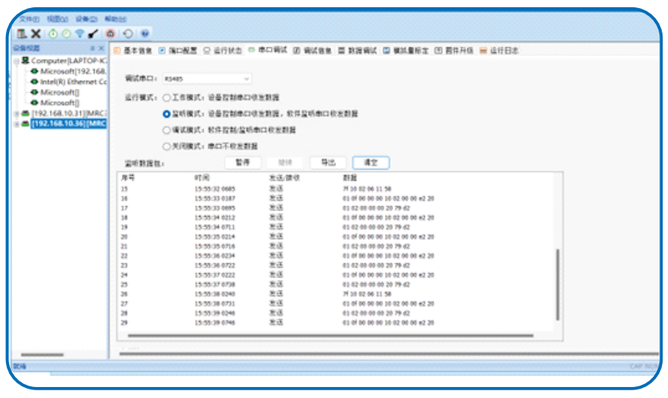
避障配置工具

自由定义配置激光避障功能



日志管理工具

历史管理，图形化日志回放查看



设备管理工具

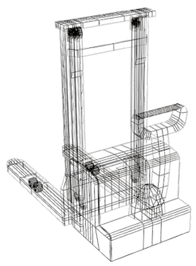
控制器硬件管理、配置和调试

APPLICATION

各类移动机器人典型应用

一体化整体解决方案，积木式轻松构建移动机器人

APPLICATION



堆高叉式/前移叉式

导航方式：激光自然导航
底盘方式：单舵轮
导航精度：±5mm



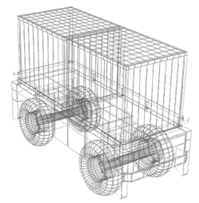
SLIM叉式

导航方式：激光自然导航
底盘方式：单舵轮
导航精度：±5mm



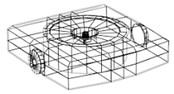
牵引式

导航方式：激光自然导航
底盘方式：单舵轮
导航精度：±10mm



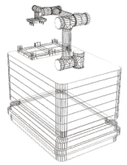
重载式

导航方式：激光自然导航
底盘方式：双舵轮/四舵轮
导航精度：±10mm



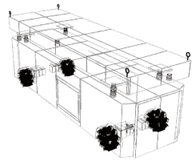
潜伏顶升搬运式

导航方式：激光/二维码导航
底盘方式：两驱差速
导航精度：±10mm



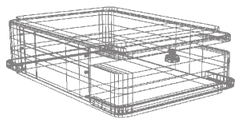
协作（复合）式

导航方式：激光/二维码导航
底盘方式：两驱差速/麦克纳姆轮
导航精度：±5mm



麦克纳姆式

导航方式：激光自然导航
底盘方式：麦克纳姆轮
导航精度：±5mm



背负式

导航方式：激光自然导航
底盘方式：双舵轮
导航精度：±10mm



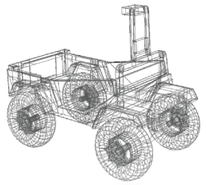
辊筒式

导航方式：激光/二维码导航
底盘方式：两驱差速
导航精度：±5mm



料箱式

导航方式：激光/二维码导航
底盘方式：两驱差速
导航精度：±10mm



室外型

导航方式：GNSS导航
底盘方式：四轮四转向
导航精度：±10cm



停车式

导航方式：激光自然导航
底盘方式：双舵轮
导航精度：±10mm